



UNIVERSITAS BUDI LUHUR
FAKULTAS TEKNIK

Daftar Hadir Mahasiswa

Matakuliah: Sistem Kontrol Lanjutan [KT011]

Kelompok: KP

Semester: Gasal 2025/2026

Dosen: Dr. Sujono, S.T., M.T.

No	NIM	Nama	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16
			17/09	24/09	08/10	22/10	05/11	06/11	12/11	19/11	03/12	04/12	10/12	12/12	17/12	18/12	22/12	14/01
1	1952500294	Yohanes Oglivie Babat	A	H	H	H	S	I	I	H	A	H	H	H	H	H	H	H
2	2352500033	Mochammad Okky Syahputra	H	H	A	H	S	H	I	I	H	H	H	H	H	H	H	H
3	2352500041	Andriy Christian Manurung	H	H	H	H	H	I	I	H	H	H	H	H	H	A	H	H
4	2352500058	Mukhammad Rizki	H	H	H	H	H	H	I	I	H	H	H	H	H	I	H	H
5	2352500090	Rahmat Fadil	H	H	H	H	H	H	I	H	H	H	H	H	H	I	H	H
6	2352500124	Hendi Surya Maulana	H	H	H	H	H	H	I	I	H	H	H	H	H	I	H	H
7	2352500173	Nazar Al-Aji Saputra	H	A	A	I	H	H	I	H	H	H	H	H	H	A	I	H
8	2352500181	Hafizh Rivaldho	H	H	H	H	H	H	I	A	H	H	H	H	H	A	S	H
9	2352500199	Muhammad Nurdianto	H	H	H	H	H	H	I	H	H	H	H	I	H	I	H	H

Keterangan:

H: Hadir; A: Alpha (Tidak Hadir); I: Ijin; S: Sakit;



Berita Acara Mengajar

Matakuliah: Sistem Kontrol Lanjutan [KT011]

Kelompok: KP

Semester: Gasal 2025/2026

Dosen: Dr. Sujono, S.T., M.T.

No.	Tanggal	Materi yang diberikan
1	17-09-2025	Time domain dan frequency domain, transformasi Laplace (TL), sifat-sifat TL, invers TL, penerapan TL dalam sistem kendali.
2	24-09-2025	Pemodelan matematis sistem rangkaian listrik dan pemodelan matematis sistem mekanikal (pegas dan peredam).
3	08-10-2025	Konsep konversi energi listrik menjadi energi mekanik pada motor listrik DC, blok diagram sistem motor listrik DC, pemodelan matematis
4	22-10-2025	Persamaan differensial, variabel keadaan (state), ruang keadaan (state space), pemodelan state space dari persamaan differensial
5	05-11-2025	Pengendali PID : penguat proporsional, penguat integral, penguat differensial
6	06-11-2025	Karakteristik pengendali PID
7	12-11-2025	Mahasiswa dialihkan kegiatan lomba robot
8	19-11-2025	Struktur PID, PID seri, PID paralel, dan PID Mixed
9	03-12-2025	Ujian Tengah Semester
10	04-12-2025	Parameter penilaian kinerja sistem kendali : overshoot, rise time, delay time, peak time, settling time, jumlah osilasi
11	10-12-2025	Perancangan pengendali proporsional (P) dengan TKA untuk sistem orde satu
12	12-12-2025	Perancangan proporsional integral (PI) dengan TKA untuk sistem orde dua
13	17-12-2025	Simulasi Pengendali dengan matlab : simulink, penggambaran model sistem kendali umpan dengan pengendali PID
14	18-12-2025	Simulasi Pengendali dengan matlab : simulink, penggambaran model sistem kendali umpan dengan pengendali PID
15	22-12-2025	Tuning Pengendali PID : pengertian tuning, metode tuning
16	14-01-2026	Ujian Akhir Semester



UNIVERSITAS BUDI LUHUR
FAKULTAS TEKNIK

Daftar Nilai

Matakuliah: Sistem Kontrol Lanjutan [KT011]

Kelompok: KP

Semester: Gasal 2025/2026

Dosen: Dr. Sujono, S.T., M.T.

No.	NIM	Nama	Presensi	Tugas	UTS	UAS	GRADE
1	1952500294	Yohanes Oglivie Babat	88	85	83	85	84 => A-
2	2352500033	Mochammad Okky Syahputra	94	90	87	87	88 => A
3	2352500041	Andriy Christian Manurung	94	80	79	79	79 => B+
4	2352500058	Mukhammad Rizki	100	85	85	86	85 => A
5	2352500090	Rahmat Fadil	100	85	85	82	84 => A-
6	2352500124	Hendi Surya Maulana	100	85	73	79	79 => B+
7	2352500173	Nazar Al-Aji Saputra	81	85	85	83	84 => A-
8	2352500181	Hafizh Rivaldho	88	85	74	78	79 => B+
9	2352500199	Muhammad Nurdianto	100	80	80	79	80 => A-